

## УДАР АБСОЛЮТНО ТВЕРДОГО ТЕЛА ПО ПОЛУПРОСТРАНСТВУ С ПОКРЫТИЕМ В ВИДЕ УПРУГОГО СЛОЯ.

Е. Ю. МИХАЙЛОВА

*Московский авиационный институт (НИИ), Российская Федерация*

Г. В. ФЕДОТЕНКОВ

*Московский авиационный институт (НИИ);  
НИИ механики МГУ имени М. В. Ломоносова, г. Москва, Российская Федерация*

Исследуется напряжённо-деформированное системы «полупространство- упругий слой» (основание) при ударе по ней абсолютно твердым телом (ударником). Вектор начальной скорости, с которой движется ударник, совпадает с направлением оси  $z$  и ортогонален невозмущённой поверхности основания. Контакт между абсолютно твердым телом и системой «полупространство – упругий слой» происходит в условиях свободного проскальзывания. Взаимодействие между покрытием и полупространством рассматривается в двух вариантах: а) в условиях жесткого сцепления; б) свободного проскальзывания.

Для решения данной задачи все переменные и параметры приводятся к безразмерному виду (штрихи обозначают безразмерные величины):

$$\begin{aligned} x' &= \frac{x}{L}, \quad z' = \frac{z}{L}, \quad \tau = \frac{c_1^{(c)} t}{L}, \quad \varphi^{(k)} = \frac{\varphi^{(k)}}{L^2}, \quad \psi^{(k)} = \frac{\Psi^{(k)}}{L^2}, \quad h' = \frac{h}{L}, \quad u^{(k)} = \frac{u^{(k)}}{L}, \quad w^{(k)} = \frac{w^{(k)}}{L}, \\ \sigma_{ij}^{(k)} &= \frac{\sigma_{ij}^{(k)}}{\lambda^{(k)} + 2\mu^{(k)}}, \quad \eta^{(k)} = \frac{c_1^{(k)}}{c_2^{(k)}}, \quad \kappa^{(k)} = \frac{\lambda^{(k)}}{\lambda^{(k)} + 2\mu^{(k)}} = 1 - \frac{2}{\eta^{(k)2}} \quad (k = c, p), \\ \delta' &= \frac{\delta}{L}, \quad b' = \frac{b}{L}, \quad R' = \frac{R}{\lambda^{(c)} + 2\mu^{(c)}}, \quad m' = \frac{m}{L\rho^{(c)}}, \quad \gamma_n^{(k)} = \frac{c_1^{(c)}}{c_n^{(k)}} \quad (n = 1, 2), \end{aligned} \quad (1)$$

где  $t$  – время;  $h$  – глубина погружения ударника;  $\delta$  – толщина слоя;  $L$  – некоторый линейный размер;  $m$  – масса ударника;  $R$  – погонная контактная сила;  $b$  – радиус границы области контакта;  $\rho^{(k)}$ ;  $\varphi^{(k)}$ ,  $\Psi^{(k)}$ ;  $u^{(k)}$ ,  $w^{(k)}$ ;  $c_1^{(k)}$ ,  $c_2^{(k)}$ ;  $\sigma_{ij}^{(k)}$ ;  $\lambda^{(k)}$ ,  $\mu^{(k)}$  – плотность, потенциалы упругих смещений, тангенциальные (вдоль оси  $x$ ) и нормальные (вдоль оси  $z$ ) перемещения, скорости распространения волн растяжения-сжатия и сдвига, компоненты тензора напряжений, параметры Ламе. Здесь верхний индекс  $k = c, p$  обозначает величины, относящиеся к слою и полупространству соответственно. В дальнейшем везде штрих в обозначении безразмерных величин опускаем.

Математическая модель, описывающая нестационарный процесс деформирования основания под действием абсолютно твердого тела, включает в себя:

– уравнения движения упругой среды

$$\gamma_1^{(k)2} \ddot{\varphi}^{(k)} = \Delta \varphi^{(k)}, \quad \gamma_2^{(k)2} \ddot{\Psi}^{(k)} = \Delta \Psi^{(k)}, \quad \Delta = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}; \quad (2)$$

– соотношения для покрытия, связывающие компоненты вектора перемещений с упругими потенциалами и компоненты тензоров напряжений с перемещениями,

$$u^{(k)} = \frac{\partial \varphi^{(k)}}{\partial x} - \frac{\partial \Psi^{(k)}}{\partial z}, \quad w^{(k)} = \frac{\partial \varphi^{(k)}}{\partial z} + \frac{\partial \Psi^{(k)}}{\partial x}; \quad (3)$$

$$\begin{aligned} \sigma_{11}^{(k)} &= \frac{\partial u^{(k)}}{\partial x} + \kappa^{(k)} \frac{\partial w^{(k)}}{\partial z}, \quad \sigma_{33}^{(k)} = \frac{\partial w^{(k)}}{\partial z} + \kappa^{(k)} \frac{\partial u^{(k)}}{\partial x}, \\ \sigma_{22}^{(k)} &= \kappa^{(k)} \left( \frac{\partial u^{(k)}}{\partial x} + \frac{\partial w^{(k)}}{\partial z} \right), \quad \eta^{(k)2} \sigma_{13}^{(k)} = \frac{\partial u^{(k)}}{\partial z} + \frac{\partial w^{(k)}}{\partial x}; \end{aligned} \quad (4)$$

– граничные условия между:

1) покрытием и полупространством:

а) жесткое сцепление

$$u^{(c)}|_{z=-\delta} = u^{(p)}|_{z=-\delta}, \quad w^{(c)}|_{z=-\delta} = w^{(p)}|_{z=-\delta}; \quad (5)$$

б) свободное проскальзывание

$$\sigma_{13}^{(k)}|_{z=-\delta} = 0 \quad (k = c, p), \quad w^{(c)}|_{z=-\delta} = w^{(p)}|_{z=-\delta}; \quad (6)$$

2) ударником и основанием:

$$w^{(c)}(\tau, x) = f(x) + h(\tau) - l, \quad |x| \leq b(\tau), \quad (7)$$

где  $f(x)$  – граница ударника;  $l$  – расстояние от центра масс до лобовой точки ударника

– условия, заключающиеся в отсутствии возмущений в бесконечно удаленной точке,

$$\varphi^{(k)} = O(1), \quad \psi^{(k)} = O(1), \quad z \rightarrow +\infty; \quad (8)$$

– уравнение движения ударника

$$m\ddot{h}(\tau) = R(\tau), \quad R(\tau) = \int_{-b(\tau)}^{b(\tau)} p dx; \quad (9)$$

– соотношение для определения радиуса пятна контакта

$$b(\tau) = f^{-1}(l - h); \quad (10)$$

– начальные условия

$$\varphi^{(k)}|_{\tau=0} = \dot{\varphi}^{(k)}|_{\tau=0} = 0, \quad \psi^{(k)}|_{\tau=0} = \dot{\psi}^{(k)}|_{\tau=0} = 0 \quad k = (c, p), \quad h|_{\tau=0} = 0, \quad \dot{h}|_{\tau=0} = V_0. \quad (11)$$

Для решения задачи строится система функциональных уравнений, имеющая вид

$$w^{(c)}(x, \tau) = G ** p, \quad w^{(c)}(\tau, x) = f(x) + h(\tau) - l, \quad h(\tau) = \int_0^{\tau} V(t) dt, \quad (12)$$

$$b(\tau) = f^{-1}(l - h(\tau)), \quad mV(\tau) = \int_0^{\tau} R(t) dt, \quad R(\tau) = \int_{-b(\tau)}^{b(\tau)} p dx,$$

где  $G$  – функция влияния для системы «полупространство – покрытие», представляющая собой нормальные перемещения верхней поверхности упругого слоя. Так как рассматриваются два условия взаимодействия слоя и полупространства ((5), (6)), то получаются две системы уравнений (12), отличающихся друг от друга функциями влияния для основания.

Функции  $G$  являются решением краевой задачи (2)–(6) с однородными начальными условиями (11) при задании на границе  $z = 0$  мгновенного нормального давления  $p = \delta(\tau)\delta(x)$ . Для нахождения функций влияния применяются преобразования Лапласа по времени и Фурье по координате.

В результате решения задачи получены графики зависимостей контактных напряжений, возникающих между слоем и абсолютно твердым телом, а также нормальные перемещения поверхности системы в зависимости от времени и координаты. В качестве ударника рассмотрены круговой, эллиптический, параболический и гиперболический цилиндры.

*Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (проект 20-08-01099 А).*

#### Список литературы

- 1 Mikhailova, E. Yu. Nonstationary Axisymmetric Problem of the Impact of a Spherical Shell on an Elastic Half-Space (Initial Stage of Interaction) / E.Yu. Mikhailova, G. V. Fedotenkov // *Mechanics of Solids*. – 2011. – Vol. 46, no. 2. – P. 239–247.
- 2 Михайлова, Е. Ю. Нестационарное деформирование системы «полупространство – мембрана» / Е. Ю. Михайлова, Г. В. Федотенков // *Труды МАИ*. – 2022. – № 123. – URL: <https://trudymai.ru/published.php?ID=165348>.
- 3 Горшков, А. Г. Динамические контактные задачи с подвижными границами / А. Г. Горшков, Д. В. Тарлаковский. – М.: Наука. Физматлит, 1995. – 352 с.
- 4 Функция влияния для упругого полупространства с покрытием типа мембраны / Е. Ю. Михайлова [и др.] // *Проблемы безопасности на транспорте: материалы IX Междунар. науч.-практ. конф.* – Гомель: БелГУТ, 2019. – Ч. 2. – С. 259–261.