

2 Гладкая пологая панель с укладкой:  $[+45^\circ/-45^\circ/90^\circ/0^\circ/+45^\circ/-45^\circ]_s$ . Длина панели  $a = 340$  мм, ширина  $b = 140$  мм, стрела подъёма  $c = 4,9$  мм (наибольшее возвышение срединной поверхности незамкнутой оболочки над плоскостью опорного контура). Дефекты эллиптической формы с осями 34 и 24 мм расположены между всеми слоями. Рассматривается поле давления, действующее по закону:  $p(\varphi, t) = p_0 \cos^2 \varphi H(t) H\left(\frac{\pi}{2} - |\varphi|\right)$ , где  $p_0 = 1$  МПа, изменение угловой координаты  $\varphi$  происходит вдоль короткой кромки панели. Поле давления распределено по внешней поверхности панели.

3 Подкреплённая пологая цилиндрическая панель. Схема укладки:  $[+45^\circ/-45^\circ/0^\circ/90^\circ/0^\circ/0^\circ/+45^\circ/-45^\circ]_s$ . В качестве подкрепляющих элементов используются стрингеры Т-образного сечения (высота стенки 37 мм, суммарная ширина полок 61 мм). Длина панели  $a = 750$  мм, ширина  $b = 490$  мм, стрела подъёма  $c = 7,38$  мм. Дефекты расположены в обшивке в межстрингерной зоне (с осями 36 и 26 мм). В качестве нагрузки рассматривается взрывное воздействие (в соответствии с моделью Kingery-Bulmash) с энергией взрыва  $E = 209,2$  кДж и волной сферической формы. Эпицентр взрыва расположен на расстоянии 500 мм от внешней поверхности панели.

4 Цилиндрическая гладкая оболочка со следующей схемой укладки:  $[+45^\circ/-45^\circ/90^\circ/0^\circ/+45^\circ/-45^\circ]_s$ . Длина оболочки  $L = 800$  мм, радиус  $R = 200$  мм. На оболочку действуют взрывная волна сферической формы с энергией взрыва  $E = 418,4$  кДж. Эпицентр взрыва расположен на расстоянии 900 мм от внешней поверхности оболочки.

Задачи решаются численно с помощью программного комплекса LS-DYNA (Lawrence Livermore National Laboratory, LLNL). Каждый монослой моделируется отдельным набором конечных элементов (КЭ). Формулировка КЭ: «16: Fully integrated shell element», свойство – «COMPOSITE». Слои КЭ соединены между собой с помощью клеявого контакта: «AUTOMATIC\_ONE\_WAY\_SURFACE\_TO\_SURFACE\_TIEBREAK». Зоны дефектов взаимодействуют посредством контакта «AUTOMATIC\_SURFACE\_TO\_SURFACE».

В результате решения определяются поля перемещений, напряжений и деформаций в слоях элементов конструкций в различные моменты времени. Для задач, в которых рассматривается действие взрывной волны определяется картина поля давления, действующего на внешнюю поверхность элемента конструкции, а также графики зависимости давления в характерных точках в различные моменты времени. На основе полей напряжений и деформаций определяются коэффициенты запаса прочности с помощью различных критериев разрушения для композитов (Hashin, Chang-Chang, Puck, LaRC), позволяющих оценивать разрушения матрицы и волокна отдельно друг от друга. Оценивается влияние расслоений на прочность рассматриваемых элементов конструкций путём сравнения распределения коэффициентов запаса прочности по рассматриваемым критериям разрушения и прогибов в различные моменты времени для случаев наличия и отсутствия дефектов между слоями.

*Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (проект 18-08-01153 А).*

УДК 539.3

## **СРАВНИТЕЛЬНЫЙ АНАЛИЗ РЕЗУЛЬТАТОВ РАСЧЕТОВ ДИНАМИЧЕСКОГО ПОВЕДЕНИЯ ТРЕХСЛОЙНЫХ СФЕРИЧЕСКИХ ОБОЛОЧЕК СОГЛАСНО РАЗЛИЧНЫХ ТЕОРИЙ**

*В. Ф. МЕЙШ*

*Институт механики им. С. П. Тимошенко НАН Украины, г. Киев*

*Ю. А. МЕЙШ*

*Национальный транспортный университет, г. Киев, Украина*

*В. Ф. КОРНИЕНКО*

*Институт механики им. С. П. Тимошенко НАН Украины, г. Киев*

В работе представлены результаты расчетов динамического поведения трехслойных сферических оболочек согласно нескольких прикладных теорий: теории трехслойных сферических оболочек с привлечением независимых гипотез к каждому слою [1], теории оболочек с привлечением единых гипотез ко всему пакету слоев (модель С. П. Тимошенко и модель Кирхгофа – Лява).

В частности, уравнения колебаний трехслойных сферических оболочек с привлечением независимых гипотез относительно искомым перемещений  $u_1, u_2, u_3, u_4, w_1, w_3$  на поверхностях слоев имеют вид:

$$\begin{aligned}
L_{3m+1}(\bar{U}) &= \frac{\rho_{2m+1} h_{2m+1}}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_{2m+1} + u_{2m+2}}{2} \right) + (-1)^{m+1} \frac{\rho_{2m+1} h_{2m+1}^2}{12} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_{2m+2} - u_{2m+1}}{h_{2m+1}} \right), \quad m=0,1, \\
L_3(\bar{U}) &= \frac{\rho_{fil}(s) h_2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_1 + u_2}{2} \right) - \frac{\rho_1 h_1^2}{12} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_2 - u_1}{h_1} \right) + \frac{\rho_{fil}(s) h_2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_3 + u_2}{2} \right) + \frac{\rho_{fil}(s) h_2^2}{12} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_3 - u_2}{h_2} \right), \\
L_4(\bar{U}) &= \frac{\rho_3 h_3}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_2 + u_3}{2} \right) + \frac{\rho_{fil}(s) h_2^2}{12} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_3 - u_2}{h_2} \right) - \frac{\rho_3 h_3}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_4 + u_3}{2} \right) + \frac{\rho_3 h_3^2}{12} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{u_4 - u_3}{h_3} \right), \\
L_{m+5}(\bar{U}) &= \rho_{2m+1} h_{2m+1} \frac{\partial^2}{\partial t^2} w_{2m+1} + \frac{\rho_{fil}(s) h_2}{2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{w_1 + w_3}{2} \right) + (-1)^{m+1} \frac{\rho_{fil}(s) h_2^2}{12} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \left( \frac{w_3 - w_1}{h_2} \right), \quad (m=0;1),
\end{aligned} \tag{1}$$

где операторы  $L_m(\bar{U})$ ,  $m=\overline{1,6}$  отвечают за левую часть исходных уравнений колебаний. В случае свободного отверстия при  $\alpha_0$  и  $\alpha_N$  граничные условия записываются следующим образом:

$$\begin{aligned}
\frac{1}{2} T_{11}^{2m-1} - (-1)^n \frac{M_{11}^{2m-1}}{h_{2m-1}} &= 0, \\
\frac{1}{2} T_{11}^m + \frac{M_{11}^m}{h_m} + \frac{1}{2} T_{11}^{m+1} - \frac{M_{11}^{m+1}}{h_{m+1}} &= 0, \\
\bar{T}_{13}^{2m+1} + \frac{1}{2} \bar{T}_{13}^2 &= 0, \quad m=1, 2.
\end{aligned} \tag{2}$$

Уравнения колебаний (1) дополняются нулевыми начальными условиями для компонентов вектора перемещений.

Алгоритм расчетов основывается на применении интегро-интерполяционного метода построения разностных схем по пространственной координате и явной конечно-разностной аппроксимации по временной координате [2].

Расчеты проводились для сферических оболочек, ослабленных двумя симметричными отверстиями радиуса  $r_0 = R \sin \alpha_0$ ,  $\alpha_0 = \pi / 12$ . Рассматривались случаи свободного края отверстий при  $\alpha_0 = \pi / 12$  и  $\alpha_N = \pi - \alpha_0$  (для уравнений (1) – граничные условия вида (2)). Внутренняя нормальная распределенная нагрузка  $P_3(t)$  задавалась в виде

$$P_3(t) = A \cdot \sin \frac{\pi t}{T} [\eta(t) - \eta(t - T)],$$

где  $T$  – длительность нагрузки ( $T = 50 \cdot 10^{-6}$  с),  $A$  – амплитуда нагрузки  $A = 10^6$  Па,  $\eta(t)$  – функция Хевисайда.

Сравнительный анализ результатов приводился по величинам прогиба  $u_3$  и напряжения  $\sigma_{22}$  в заполнителе и обшивках. При величинах  $E_1 / E_{fil} = 10$  результаты расчетов практически не отличаются. Разница начинает сказываться при  $E_1 / E_{fil} = 100$ . При этом разница по величинам прогиба порядка 5 %. Наиболее характерные различия наблюдаются для случая  $E_1 / E_{fil} = 1000$ . Сравнение результатов проводилось в момент достижения максимального значения прогиба на исследованном интервале времени. Как показали расчеты, разница по максимальным амплитудам прогибов достигает порядка 10 %, причем максимальные значения достигаются в области отверстий. Следует отметить и качественные различия для величины  $u_3$ . Согласно теории независимых аппроксимаций величинам прогибов  $u_3$  присуще более густое волнообразование. Максимальные значения величин

$\sigma_{22}$  по рассматриваемым теориям достигаются не одновременно согласно уравнений (1)  $t = 6T$ , а согласно теории пакета –  $t = 7T$ . При этом, максимальные величины  $\sigma_{22}$  по теории с привлечением независимых гипотез к каждому слою отличаются от соответствующих значений по теории пакета в 3,5 раза. Качественный характер изменения величины  $\sigma_{22}$  (процесс волнообразования) аналогичен поведению величин прогиба. Расчеты в рамках неоднородных оболочек по теории Кирхгофа – Лява для рассматриваемых задач количественно и качественно на исследуемом интервале времени совпадают с результатами согласно теории типа С. П. Тимошенко. В некоторые моменты времени наблюдается разница по величинам  $u_3$  и  $\sigma_{22}$  в пределах 7–10 %, но максимальные значения этих величин в обшивках и заполнителе совпадают.

#### Список литературы

1 Мейш, В. Ф. Сравнительный анализ динамического поведения трехслойных оболочек в рамках прикладных теорий при нестационарных нагружениях / В. Ф. Мейш, Ю. А. Хамренко // Прикладная механика. – 2003. – Т. 39, № 7. – С. 123–130.

2 Головкин, К. Г. Динамика неоднородных оболочек при нестационарных нагрузках: монография / К. Г. Головкин, П. З. Луговой, В. Ф. Мейш ; под ред. акад. НАН Украины А. Н. Гузя. – Киев : Изд.-полигр. центр «Киевский ун-т», 2012. – 541 с.

УДК 539.3+ 625.8

### РЕАЛИЗАЦИЯ ЗАДАЧИ ОПРЕДЕЛЕНИЯ ТЕМПЕРАТУРЫ И ТЕПЛООВОГО ПОТОКА В ПОКРЫТИИ

*В. В. МОЖАРОВСКИЙ, Д. С. КУЗЬМЕНКОВ*

*Гомельский государственный университет им. Ф. Скорины, Республика Беларусь*

*В. А. КУКАРЕКО*

*Объединенный институт машиностроения НАН Беларуси, г. Минск*

На современном этапе развития машиностроения актуальными задачами является создания новых термостабильных износостойких слоев с градиентной структурой на основе нитридов железа и хрома, а также разработка и создание новых математических моделей расчета напряженного состояния и температуры в покрытиях и основаниях.

Следует отметить, что актуальной научной и практической задачей современного материаловедения является применения новых технологий для упрочнения поверхностного слоя посредством осаждения нитридов, либо диффузионном модифицировании, а также изучение упругих, прочностных и дюрометрических свойств тонких ионно-плазменных покрытий. Как отмечено в работе [1], «покрытия, полученные методом термического напыления, может существенно способствовать уменьшению скорости изнашивания в условиях широкого диапазона скоростей скольжения и различных значений температуры», поэтому поставленная задача является весьма актуальной. В современных исследованиях [2] представлен анализ методик конечных элементов (МКЭ), были проведены опыты определения напряжений и деформаций в модельных образцах в условиях контактного давления и теплового состояния. Ключевой задачей для разработки и создания математической модели расчета напряжений и температур в упругих покрытиях является определение их модулей упругости и решения проблемы упругости тонких покрытий. Известно, что составной частью физической модели и математического описания температурного поля в покрытии и основании, применительно для расчета слоев с градиентной структурой на основе нитридов железа и хрома, является математическая модель полосы (покрытия) и основания. При исследованиях следует учесть влияние температуры (рисунки 1). Так, результаты триботехнических испытаний стали, в процессе трения образцов стали с упрочненным слоем, обработанной ионами азота при 770 К и обладающей наибольшей глубиной азотированного слоя, показали, что сталь обладает высокой износостойкостью. Для более детального изучения этой задачи будем рассматривать теорию расчета термического и контактного взаимодействия.

Рассмотрим реализацию задачи об определении температуры для случая композитного покрытия жестко скрепленного с упругим композитным основанием (подложкой). Пусть на поверхности