

Так как функции  $I_0(\sqrt{ax})$ ,  $I_0(\sqrt{ax})$ ,  $H_0^{(1)}(\sqrt{ax})$ ,  $H_0^{(2)}(\sqrt{ax})$  являются комплексными, а функция прогибов пластины  $w$  должна быть действительной, то постоянные интегрирования  $B_1$ ,  $B_2$ ,  $B_3$ ,  $B_4$  также должны быть комплексными числами. Для того чтобы выразить решение задачи через действительные функции, перепишем интеграл (5) в другой форме:

$$w = C_1 u_0(x) + C_2 v_0(x) + C_3 f_0(x) + C_4 g_0(x) + w_p, \quad (6)$$

где введены следующие обозначения:

$$u_0(x) = \operatorname{Re} J_0(\sqrt{ax}) = \frac{J_0(\sqrt{ax}) + J_0(\sqrt{ax})}{2}; \quad v_0(x) = \operatorname{Im} J_0(\sqrt{ax}) = \frac{J_0(\sqrt{ax}) - J_0(\sqrt{ax})}{2i};$$

$$f_0(x) = \operatorname{Re} H_0^{(1)}(\sqrt{ax}) = \frac{H_0^{(1)}(\sqrt{ax}) + H_0^{(2)}(\sqrt{ax})}{2}; \quad g_0(x) = \operatorname{Im} H_0^{(2)}(\sqrt{ax}) = \frac{H_0^{(1)}(\sqrt{ax}) - H_0^{(2)}(\sqrt{ax})}{2i}.$$

Из выражений (6) следует, что функции  $u_0(x)$ ,  $f_0(x)$  представляют собой действительные, а функции  $v_0(x)$ ,  $g_0(x)$  – мнимые части функций Бесселя и Ганкеля нулевого порядка. Так как эти функции действительны, то действительными будут и произвольные постоянные  $C_1$ ,  $C_2$ ,  $C_3$ ,  $C_4$ , которые определяются из граничных условий.

Полученное в работе общее решение системы дифференциальных уравнений можно использовать для исследования любого случая симметричного изгиба трёхслойной круговой пластины при опирании ее на упругое основание Пастернака.

*Работа выполнена при поддержке Белорусского республиканского фонда фундаментальных исследований (проект Т16Р-010).*

УДК 539.374

## ПОПЕРЕЧНЫЕ КОЛЕБАНИЯ ТРЕХСЛОЙНОГО СТЕРЖНЯ НА УПРУГОМ ОСНОВАНИИ

Д. В. ЛЕОНЕНКО

*Белорусский государственный университет транспорта, г. Гомель*

В настоящее время деформирование упругих трехслойных элементов конструкций при статических нагрузках достаточно хорошо изучено, однако их поведение при динамических воздействиях в условиях мгновенного импульсного приложения нагрузок исследовано мало. Подобные проблемы безопасности конструкций возникают в условиях природных катаклизмов, при сейсмических воздействиях, вследствие ударных взрывных волн.

Ранее [1] были исследованы колебания трехслойных стержней, не связанных с упругим основанием. Здесь рассматриваются свободные и вынужденные колебания трехслойного стержня на винклеровском основании под действием импульсных нагрузок.

Для изотропных несущих слоёв приняты гипотезы Бернулли, в жёстком заполнителе справедливости точные соотношения теории упругости с линейной аппроксимацией перемещений его точек от поперечной координаты  $z$ . На границах контакта слоёв используются условия непрерывности перемещений. Материалы несущих слоёв несжимаемы в поперечном направлении, в заполнителе учитывается обжатие. Деформации малые.

Система координат  $x, y, z$  связывается со срединной плоскостью заполнителя. Распределенная поверхностная нагрузка  $q(x)$  приложена перпендикулярно внешней плоскости первого слоя. На нижнюю поверхность второго несущего слоя действует реакция основания  $q_r(x, t)$ . Через  $w_k(x)$  и  $u_k(x)$  обозначены прогибы и продольные перемещения срединных поверхностей несущих слоёв.

Считаем, что стержень прикреплен к основанию вторым слоем и выполняется следующее соотношение:

$$q_r = \kappa_0 w_2.$$

Уравнения движения рассматриваемого трехслойного стержня имеют вид

$$a_1 u_1 - a_1 u_2 - a_4 u_{1,xx} - a_5 u_{2,xx} + a_2 w_{1,x} + a_3 w_{2,x} - 2a_6 w_{1,xxx} + a_7 w_{2,xxx} + m_1 \ddot{u}_1 = 0;$$

$$\begin{aligned}
& -a_1 u_1 + a_1 u_2 - a_5 u_{1,xx} - a_9 u_{2,xx} - a_{10} w_{1,x} - a_{17} w_{2,x} - a_6 w_{1,xxx} + 2a_7 w_{2,xxx} + m_2 \ddot{u}_2 = 0; \\
& -a_2 u_{1,x} + a_{10} u_{2,x} + 2a_6 u_{1,xxx} + a_6 u_{2,xxx} + a_{11} w_{1,xx} - a_{12} w_{2,xx} + \\
& + a_{15} w_{1,xxx} - a_{16} w_{2,xxx} + a_8 w_1 - a_8 w_2 + m_1 \ddot{w}_1 - m_3 \ddot{w}_{1,xx} = q; \\
& -a_3 u_{1,x} + a_{17} u_{2,x} - a_7 u_{1,xxx} - 2a_7 u_{2,xxx} - a_{12} w_{1,xx} + a_{14} w_{2,xx} - \\
& - a_{16} w_{1,xxx} + a_{13} w_{2,xxx} - a_8 w_1 + a_8 + \kappa_0 w_2 + m_2 \ddot{w}_2 - m_4 \ddot{w}_{2,xx} = 0.
\end{aligned}$$

В качестве граничных принимаются условия свободного опирания стержня по торцам на неподвижные в пространстве жесткие опоры. Соответствующие ограничения для перемещений в сечениях  $x = 0, l$  имеют вид

$$w_k = u_{k,x} = w_{k,xx} = 0 \quad k = 1, 2.$$

Начальные условия движения будут ( $t = 0$ )

$$u_k(x, 0) = u_{k0}(x); \quad \dot{u}_k(x, 0) = \dot{u}_{k0}(x); \quad w_k(x, 0) = w_{k0}(x); \quad \dot{w}_k(x, 0) = \dot{w}_{k0}(x).$$

Решение начально-краевой задачи проводится методом Бубнова – Галеркина. Для этого искомого перемещения  $u_1(x)$ ,  $u_2(x)$ ,  $w_1(x)$ ,  $w_2(x)$  и нагрузка  $q(x, t)$  представляются в виде разложения в ряды по системам базисных функций, удовлетворяющей принятым граничным условиям:

$$\begin{aligned}
u_1(x, t) &= \sum_{m=0}^{\infty} \cos \frac{\pi m x}{l} T_{m1}(t); \quad u_2(x, t) = \sum_{m=0}^{\infty} \cos \frac{\pi m x}{l} T_{m2}(t); \quad q(x, t) = \sum_{m=1}^{\infty} \sin \frac{\pi m x}{l} q_m(t); \\
w_1(x, t) &= \sum_{m=1}^{\infty} \sin \frac{\pi m x}{l} T_{m3}(t); \quad w_2(x, t) = \sum_{m=1}^{\infty} \sin \frac{\pi m x}{l} T_{m4}(t).
\end{aligned}$$

Функции времени  $T_{mk}(t)$  представляются в виде разложения по собственным формам  $\delta_{mki}$ :

$$T_{mk} = \sum_{i=1}^4 \delta_{mki} \zeta_{mi} \quad \left( \sum_{i=1}^4 \delta_{mki}^2 = 1 \right),$$

где  $\zeta_{mi}(t) = A_{mi} \cos(\omega_{mi} t) + B_{mi} \sin(\omega_{mi} t) + \frac{1}{\omega_{mi}} \int_0^t \sin(\omega_{mi}(t-\tau)) \tilde{q}_{mi}(\tau) d\tau$ .

В случае воздействия мгновенного локального импульса интенсивностью  $q_1 = \text{const}$  аналитический вид нагрузки будет

$$q(x, t) = q_1 \delta(t) (H_0(b-x) - H_0(a-x)),$$

где  $\delta(t)$  – импульсная функция Дирака [2].

Параметры разложения нагрузки в ряд

$$q_m = \frac{2q_1 \delta(t)}{\pi m} \left( \cos \frac{\pi m a}{l} - \cos \frac{\pi m b}{l} \right).$$

Искомая функция времени

$$\zeta_{mi}(t) = \frac{2q_1 \delta_{m3i} \sin(\omega_{mi} t)}{\pi m \omega_{mi} \sum_{k=1}^4 M_{mkk} \delta_{mki}^2} \left( \cos \frac{\pi m a}{l} - \cos \frac{\pi m b}{l} \right).$$

Проведен численный параметрический анализ полученных решений.

Полученные аналитические и численные результаты позволяют сделать вывод о существенном влиянии упругого основания средней и высокой жесткости на частоты и перемещения. При колебаниях элементов конструкций на основаниях малой жесткости его влиянием в ряде случаев можно пренебречь.

*Работа выполнена при поддержке Белорусского республиканского фонда фундаментальных исследований (проект Т16Р-010).*

#### Список литературы

- 1 Леоненко, Д. В. Колебания трехслойного стержня под действием импульсных нагрузок различных форм / Д. В. Леоненко // Материалы, технологии, инструменты. – 2004. – Т. 9, № 2. – С. 23–27.
- 2 Корн, Г. Справочник по математике / Г. Корн, Т. Корн. – М.: Наука, 1973. – 832 с.