

6 **Zemskov, A. V.** Approximate solution of three-dimensional problem for elastic diffusion in orthotropic layer / A. V. Zemskov, D. V. Tarlakovskiy // Journal of Mathematical Sciences, **203**, Issue 2 (2014) 221.

7 **Hany H. Sherief.** A Thick Plate Problem in the Theory of Generalized Thermoelastic Diffusion / Hany H. Sherief, Nasser M. El-Maghraby // Int J Thermophys (2009) 30: P. 2044–2057.

8 **Tarlakovskii, D. V.** Dynamic Processes in Thermoelastomagnetoelastic and Thermoelastodiffusive Media / D. V. Tarlakovskii, V. A. Vestiyak, A. V. Zemskov // Encyclopedia of thermal stress. – Volume 2, C-D, Springer Dordrecht Heidelberg New York London, Springer reference. – 2014. – P. 1064–1071.

9 **Давыдов, С. А.** Поверхностные функции Грина в нестационарных задачах термомеханоидиффузии / С. А. Давыдов, А. В. Земсков, Д. В. Тарлаковский // Проблемы прочности и пластичности. – 2017. – Т. 79, № 1. – С. 38–47.

УДК 539.3

УРАВНЕНИЯ РАВНОВЕСИЯ КРУГОВОЙ ТРЕХСЛОЙНОЙ ПЛАСТИНЫ СО СЖИМАЕМЫМ ЗАПОЛНИТЕЛЕМ

Ю. В. ЗАХАРЧУК

Белорусский государственный университет транспорта, г. Гомель

В последнее время значительно возрос спрос на использование слоистых тонкостенных элементов конструкций в авиа-, ракето-, машино-, приборо- и судостроении, добыче и транспортировке энергоносителей. Это обуславливает необходимость разработки математических моделей и методов их расчета на различные виды и типы нагрузок.

Рассматривается упругая круговая трехслойная пластина со сжимаемым-растягиваемым заполнителем. Постановку задачи и ее решение проведем в цилиндрической системе координат r, ϕ, z . Систему координат свяжем со срединной плоскостью заполнителя. В тонких несущих слоях с толщинами $h_1 \neq h_2$ справедливы гипотезы Кирхгофа: нормаль остается несжимаемой, прямолинейной и перпендикулярной к деформированной срединной поверхности. В заполнителе, воспринимающем нагрузку в тангенциальном направлении, нормаль остается прямолинейной, поворачивается на некоторый дополнительный угол $\psi(r)$, деформируемость по толщине принимается линейной.

На внешний слой стержня действует симметричная равномерно распределенная нагрузка с вертикальной $q = q(r)$ и горизонтальной $p = p(r)$ составляющими. На контуре пластинки предполагается наличие жесткой диафрагмы, препятствующей относительному сдвигу слоев и обжатию заполнителя ($\psi = 0, v = 0$ при $r = r_0$). Через $w(r)$ и $u(r)$ обозначены прогиб и продольное перемещение срединной плоскости заполнителя, $v(r)$ – функция, характеризующая сжимаемость заполнителя. Обозначим через h_k толщину k -го слоя ($k = 1, 2, 3$ – номер слоя), при этом $h_3 = 2c$.

Продольные и поперечные перемещения в слоях $u^{(k)}(r, z)$ и $w^{(k)}(r, z)$ можно выразить через четыре искомые функции $w(r), u(r), \psi(r)$ и $v(r)$ следующими соотношениями:

– в несущих слоях 1, 2 –

$$\begin{aligned} u_r^{(1)} &= u + c\psi - z w_{,r} + v_{,r} c, & w^{(1)} &= w r + v r c, & c \leq z \leq c + h_1; \\ u_r^{(2)} &= u - c\psi - z w_{,r} - v_{,r} c, & w^{(2)} &= w r - v r c, & -c - h_2 \leq z \leq -c; \end{aligned}$$

– в заполнителе 3 –

$$u_r^{(3)} = u + z\psi - z w_{,r} + v_{,r} z, \quad w^{(3)} r, z = w r + v r z, \quad -c \leq z \leq c, \quad (1)$$

где z – расстояние от рассматриваемого волокна до срединной поверхности заполнителя; запятая в нижнем индексе обозначает операцию дифференцирования по следующей за ней координате.

Компоненты тензора деформаций в слоях получим из перемещений (1), применяя соотношения Коши. Напряжения связаны с деформациями законом Гука:

$$\sigma_{ij}^{(k)} = s_{ij}^{(k)} + \sigma^{(k)} \delta_{ij}, \quad (2)$$

где $s_{ij}^{(k)} = 2G_k \varepsilon_{ij}^{(k)}$; $\varepsilon_{ij}^{(k)} = \varepsilon_{ij}^{(k)} - \varepsilon^{(k)} \delta_{ij}$; $\sigma^{(k)} = K_k \theta^{(k)} = 3K_k \varepsilon^{(k)}$;

$$\varepsilon^{(k)} = \frac{1}{3} (\varepsilon_r^{(k)} + \varepsilon_\phi^{(k)} + \varepsilon_z^{(k)}) \quad (i, j = r, \phi, z; k = 1, 2, 3).$$

Используя вариационный принцип Лагранжа, соотношения (1), (2), получим следующую систему обыкновенных дифференциальных уравнений для определения искомых функций $w(r)$, $u(r)$, $\psi(r)$ и $v(r)$:

$$\begin{aligned} L_2(a_1 u + a_2 \psi - a_3 w_{,r} - a_5 v_{,r}) + 2cK_3^- v_{,r} &= -p, \quad L_2(a_2 u + a_4 \psi - a_5 w_{,r} - a_7 v_{,r}) - 2cG_3 \psi = 0; \\ L_3(a_3 u + a_5 \psi - a_6 w_{,r} - a_8 v_{,r}) &= -q; \\ L_3(a_5 u + a_7 \psi - a_8 w_{,r} - a_9 v_{,r}) + \frac{2}{3} c^3 \left(v_{,rr} + \frac{v_{,r}}{r} \right) \left(2K_3 - \frac{1}{3} G_3 \right) - 2cK_3^+ v - 2cK_3^- \left(u_{,r} + \frac{u}{r} \right) &= 0. \end{aligned} \quad (3)$$

Здесь запятая в нижнем индексе обозначает дифференцирование по следующей за ней координате, коэффициенты a_i и дифференциальные операторы L_2 (оператор Бесселя), L_3 определяются соотношениями:

$$\begin{aligned} K_k^+ &= K_k + \frac{4}{3} G_k, \quad K_k^- = K_k - \frac{2}{3} G_k, \quad a_1 = \sum_{k=1}^3 h_k K_k^+, \quad a_2 = c(h_1 K_1^+ - h_2 K_2^+); \\ a_3 &= h_1 c + \frac{1}{2} h_1 K_1^+ - h_2 c + \frac{1}{2} h_2 K_2^+, \quad a_4 = c^2 h_1 K_1^+ + h_2 K_2^+ + \frac{2}{3} c K_3^+; \\ a_5 &= c \left[h_1 c + \frac{1}{2} h_1 K_1^+ + h_2 c + \frac{1}{2} h_2 K_2^+ + \frac{2}{3} c^2 K_3^+ \right]; \\ a_6 &= h_1 c^2 + ch_1 + \frac{1}{3} h_1^2 K_1^+ + h_2 c^2 + ch_2 + \frac{1}{3} h_2^2 K_2^+ + \frac{2}{3} c^3 K_3^+, \quad a_7 = c^2 \left[h_1 c + \frac{1}{2} h_1 K_1^+ - h_2 c + \frac{1}{2} h_2 K_2^+ \right]; \\ a_8 &= c \left[h_1 c^2 + ch_1 + \frac{1}{3} h_1^2 K_1^+ - h_2 c^2 + ch_2 + \frac{1}{3} h_2^2 K_2^+ \right]; \\ a_9 &= c^2 \left(h_1 \left(c^2 + ch_1 + \frac{h_1^2}{3} \right) K_1^+ + h_2 \left(c^2 + ch_2 + \frac{h_2^2}{3} \right) K_2^+ + \frac{2}{5} c^3 K_3^+ \right); \\ L_2(g) &\equiv \left(\frac{1}{r} (rg)_{,r} \right)_{,r} \equiv g_{,rr} + \frac{g_{,r}}{r} - \frac{g}{r^2}, \quad L_3(g) \equiv \frac{1}{r} r L_2(g)_{,r} \equiv g_{,rrr} + \frac{2g_{,rr}}{r} - \frac{g_{,r}}{r^2} + \frac{g}{r^3}. \end{aligned}$$

Краевая задача замыкается добавлением к (3) кинематических граничных условий. При жесткой заделке контура пластины должны выполняться условия

$$u = \psi = w = v = w_{,r} = 0 \quad \text{при } r = r_0.$$

При шарнирном опирании контура пластины

$$u = \psi = w = v = M_r = 0 \quad \text{при } r = r_0.$$

В случае свободного контура

$$\psi = v = 0, \quad T_r = M_r = M_{r,r} = 0.$$

Решение поставленной краевой задачи в дальнейшем предполагается проводить с помощью программного комплекса Maple либо приближенными методами.

УДК 539.3

ПОСТАНОВКА ЗАДАЧИ ОБ ИЗГИБЕ ФИЗИЧЕСКИ НЕЛИНЕЙНОЙ ТРЕХСЛОЙНОЙ ПРЯМОУГОЛЬНОЙ ПЛАСТИНЫ СО СЖИМАЕМЫМ ЗАПОЛНИТЕЛЕМ

А. С. ЗЕЛЕНАЯ

Белорусский государственный университет транспорта, г. Гомель

В современном строительстве многочисленные наблюдения показывают эффективность использования многослойных конструкций, частным случаем которых являются трехслойные элементы конструкций.

В монографии [1] исследованы вязкоупругопластические слоистые пластины и оболочки. Статья [2] посвящена исследованию статического деформирования трехслойных пластин, связанных с упругим основанием. В статье [3] рассмотрен цилиндрический изгиб трехслойных пластин в температурном поле.