

Для решения задач сравнительного анализа возможностей возникновения взаимодействий вводится также понятие «порядок точки отрыва». Физический смысл понятия «порядок точки отрыва» связан с особенностями соотношений элементов набора кинематических параметров движения. Более сложные движения с отрывом в рамках данной работы не рассматриваются, но они возможны и определяются законом периодического движения поверхности и особенностями действующих дополнительных сил.

Заключение. На основе использования функции зазора и условий отрыва получен ряд аналитических выражений для характеристик траекторий движения щетки после отрыва в точках второго и третьего порядка. На основе обобщенного подхода исследованы закономерности формирования траектории с непрерывным подбрасыванием.

Получены аналитические соотношения ряда ключевых характеристик: условия отрыва щетки от поверхности колебания, оценки длительности полета, зависимости от постоянных дополнительных сил и возможных сил сопротивления. Установлена роль кратности периода свободного полета в формировании свойств режимов с непрерывным подбрасыванием и др.

Список литературы

1 Орленко, А. И. Комплексная диагностика тягового электродвигателя электровоза : [моногр.] / А. И. Орленко, М. Н. Петров, О. А. Терегулов. – Красноярск, 2016. – 218 с.

2 Елисеев, А. В. Динамика вибрационных взаимодействий элементов технологических систем с учетом неударных связей : [моногр.] / А. В. Елисеев, В. В. Сельвинский, С. В. Елисеев. – Новосибирск : Наука, 2015. – 332 с.

УДК 539.3

ДЕФОРМИРОВАНИЕ КРУГЛОЙ ТРЕХСЛОЙНОЙ УПРУГОЙ СТУПЕНЧАТОЙ ПЛАСТИНЫ

В. С. ПАРФЕНОВА

Белорусский государственный университет транспорта, г. Гомель

Рассматривается несимметричная по толщине круглая ступенчатая упругая трехслойная пластина с жестким наполнителем. Система координат r, φ, z связывается со срединной плоскостью наполнителя. Для описания кинематики пакета используется гипотеза «ломаной» линии: в тонких несущих слоях 1, 2 справедливы гипотезы Кирхгофа, в жестком несжимаемом по толщине сравнительно толстом наполнителе 3 нормаль остается прямолинейной, не изменяет своей длины, но поворачивается на некоторый дополнительный угол $\psi(x)$. Между слоями склейка, не допускающая взаимного проскальзывания. Деформации считаются малыми.

Считаем, что к наружной поверхности первого несущего слоя приложены произвольные распределенные нагрузки $q(r), p(r)$, к контуру пластины – погонные усилия и моменты T_r^0, H_r^0, M_r^0, Q^0 . В силу симметрии нагрузки тангенциальные перемещения в слоях отсутствуют: $u_\varphi^{(k)} = 0$ (k – номер слоя), а прогиб пластины w , относительный сдвиг в наполнителе ψ и радиальное перемещение координатной поверхности u не зависят от координаты φ , то есть $w = w(r), u = u(r), \psi = \psi(r)$. В дальнейшем эти функции считаем искомыми. На контуре пластины предполагается наличие жесткой диафрагмы, препятствующей относительному сдвигу слоев ($\psi = 0$ при $r = 1$). Все перемещения и линейные размеры пластины отнесены к ее радиусу R , силовые характеристики – к 1 Па. Толщины несущих слоёв – ступенчато-переменные.

Через h_k обозначена толщина k -го слоя ($k = 1, 2, 3$ – номер слоя), при этом

$$h_1 = h_{10} + h_{11}H_0(r - r_0); \quad h_3 = 2c, \quad h_2 = h_{20} + h_{21}H_0(r - r_0),$$

где $h_{10}, h_{11}, h_{20}, h_{21}, c$ – константы; r_0 – координата сечения, в которой изменяется толщина пластины; $H_0(x)$ – функция Хевисайда.

Используя вариационный принцип Лагранжа, получаем следующую систему дифференциальных уравнений равновесия для рассматриваемой пластины:

$$\begin{aligned} L_2 a_1 u + a_2 \psi - a_3 w_{,r} + H r - r_0 L_2 a_{10} u + a_{20} \psi - a_{30} w_{,r} &= -p, \\ L_2 a_2 u + a_4 \psi - a_5 w_{,r} + H r - r_0 L_2 a_{20} u + a_{40} \psi - a_{50} w_{,r} - 2cG_3 \psi &= 0, \\ L_3 a_3 u + a_5 \psi - a_6 w_{,r} + H r - r_0 L_3 a_{30} u + a_{50} \psi - a_{60} w_{,r} &= -q. \end{aligned} \quad (1)$$

Здесь коэффициенты a_k определяются через упругие и геометрические характеристики слоёв; дифференциальные операторы L_2 (оператор Бесселя), L_3 определяются соотношениями

$$L_2(g) \equiv \left(\frac{1}{r} (rg)_{,r} \right)_{,r} = g_{,rr} + \frac{g_{,r}}{r} - \frac{g}{r^2}, \quad L_3(g) \equiv \frac{1}{r} r L_2(g)_{,r} \equiv g_{,rrr} + \frac{2g_{,rr}}{r} - \frac{g_{,r}}{r^2} + \frac{g}{r^3}.$$

В системе дифференциальных уравнений (1) коэффициенты a_k являются кусочно-непрерывными. Поэтому решение системы проводим отдельно во всех областях непрерывности ее коэффициентов: I – до точки изменения толщины ($r < r_0$); II – после нее ($r \geq r_0$). В первой области функция Хевисайда обращается в ноль и для несущих слоёв: $h_1 = h_{10}$, $h_2 = h_{20}$, $K_k^+ = K_{k0}^+$. Искомые перемещения и операторы в этой области пометим индексом «1» внизу. Система (1) преобразуется к виду

$$\begin{aligned} L_2(a_1 u_1 + a_2 \psi_1 - a_3 w_{1,r}) &= -p, \\ L_2(a_2 u_1 + a_4 \psi_1 - a_5 w_{1,r}) - 2cG_3 \psi_1 &= 0; \\ L_3 a_3 u_1 + a_5 \psi_1 - a_6 w_{1,r} &= -q. \end{aligned} \quad (2)$$

Решением системы (2) при $p = 0$, $q = \text{const}$ будет

$$\begin{aligned} \psi_1 &= C_{21} I_1 \beta_1 r - \frac{b_{21} q}{4cb_{31} G_3} r; \\ w_1 &= \frac{1}{b_{31}} \left[(b_{21} + 1) \frac{C_{21}}{\beta_1} I_0(\beta_1 r) - \frac{b_{21} q r^2}{8cb_{31} G_3} + \frac{r^3 q}{16} + \frac{C_{51} r^2}{4} + C_{41} \right], \\ u_1 &= \frac{a_3}{a_1 a_6 - a_3^2} \left[\frac{r^3 q}{16} + (a_5 - \frac{a_2 a_6}{a_3}) (C_{21} I_1(\beta_1 r) - \frac{b_{21} q}{4cb_{31} G_3} r) + C_{71} r \right]. \end{aligned} \quad (3)$$

Теперь рассмотрим систему уравнений равновесия стержня (1) во второй области, где функция Хевисайда равна единице ($r \geq r_0$) и для несущих слоёв: $h_1 = h_{10} + h_{11}$, $h_2 = h_{20} + h_{21}$. Искомые перемещения и операторы в этой области пометим индексом «2» внизу. Общее решение данной системы будет

$$\begin{aligned} \psi_2 &= C_{22} I_1 \beta_2 r + C_{32} K_1 \beta_2 r - K_1 \beta_2 r \int I_1 \beta_2 r f_2 r r dr + I_1 \beta_2 r \int K_1 \beta_2 r f_2 r r dr; \\ w_2 &= \frac{b_{22}}{b_{32}} \int \psi_2 dr - \frac{a_{31}}{b_{32} a_{11}} \int L_2^{(-1)} p dr + \frac{1}{b_{32}} \int L_3^{(-1)}(q) dr - \frac{1}{4b_{32}} C_{12} r^2 (\ln r - 1) + \frac{C_{52} r^2}{4b_{32}} + C_{62} \ln r + C_{42},; \\ u_2 &= \frac{a_{31}}{a_{11}} w_{2,r} - \frac{a_{21}}{a_{11}} \psi_2 - \frac{1}{a_1} L_2^{-1} p + \frac{C_{72} r}{2} + \frac{C_{82}}{r}. \end{aligned} \quad (4)$$

Искомое решение исходной системы дифференциальных уравнений (1) можно теперь записать в виде суммы решений (3), (4):

$$\begin{aligned} \psi(r) &= \psi_1(r) + (\psi_2(r) - \psi_1(r)) H(r - r_0); \\ u(r) &= u_1(r) + (u_2(r) - u_1(r)) H(r - r_0); \\ w(r) &= w_1(r) + (w_2(r) - w_1(r)) H(r - r_0). \end{aligned}$$

Подобным образом можно построить решение краевой задачи об изгибе пластины с любым количеством областей регулярности – постоянства толщины несущих слоёв.

Работа выполнена при поддержке Белорусского республиканского фонда фундаментальных исследований (проект Т16Р-010).