

В качестве решения данной проблемы предлагается разработать механизм обработки результатов моделирования, который будет анализировать выходные сигналы микроконтроллера и на основе заданных критериев поведения сигнала распознавать и классифицировать тип моделируемого отказа. Для разработки данного программного обеспечения требуется формализовать критерии различных типов отказов и представить их в форме, удобной для машинной обработки.

Критерии опасных (защитных) отказов представляют собой набор условий, при выполнении которых возникает опасный (защитный) отказ. Для формализации данных критериев требуется перейти от набора условий, описанных в технической документации к системе, к конкретным электрическим параметрам выходных сигналов моделируемого устройства. Однако критерии опасного и защитного отказов не охватывают все возможные состояния выходных сигналов. Выделяют еще не обнаруживаемые (маскируемые) отказы, при возникновении которых параметры выходных сигналов изменяются незначительно, что не приводит к изменениям в функционировании объекта управления. Кроме того, возможны ситуации, когда требуется более глубокое исследование объекта управления, которое выполнить автоматически не представляется возможным. Это может быть связано, например, с изменением формы выходного сигнала при обрыве выходного конденсатора. В этом случае окончательное решение по классификации отказов должен принимать человек.

Авторами выполнен анализ основных способов задания критериев отказов. Оказалось, что во многообразии критериев можно описать с помощью относительно небольшого перечня типовых условий:

- 1) наличие импульсных сигналов на одном или нескольких выводах микроконтроллера;
- 2) изменение уровня сигнала в указанном временном диапазоне;
- 3) наличие синфазных/парафазных сигналов на нескольких выводах микроконтроллера;
- 4) задержка при изменении уровня сигнала (задержка на переключение для работы с релейными схемами);
- 5) сопоставление уровней сигналов с эталонным значением;
- 6) наличие сформированного сигнала определенной длительности.

При автоматической проверке на соответствие критериям отказов необходимо придерживаться следующего алгоритма анализа:

1 Выполняется проверка критериев опасного отказа. Если хотя бы одно условие выполняется, то делается вывод о наличии в схеме опасных отказов.

2 Если ни одному из критериев опасного отказа выходные сигналы схемы не соответствуют, то выполняется проверка критериев защитного отказа. Если хотя бы одно условие выполняется, то делается вывод о том, что данный отказ является защитным.

3 Если ни одному из критериев опасного и защитного отказов выходные сигналы схемы не соответствуют, то выполняется проверка критериев маскируемого отказа. Если все критерии выполняются, то делается вывод о том, что данный отказ является маскируемым, в противном случае отказ считается неклассифицируемым и подлежит ручному анализу.

Использование программного обеспечения на основе предложенного алгоритма значительно ускорит процесс выполнения анализа результатов моделирования программного комплекса КИИБ, а также позволит избежать ряд ошибок, связанных с человеческим фактором. Предложенный перечень критериев для классификации отказов позволяет с большой достоверностью определить часть отказов автоматически, что значительно сокращает необходимость в ручном анализе данных для неклассифицируемых отказов.

УДК 004.052.2

МЕТОД ВЗАИМНОЙ ПРОВЕРКИ АКСИОМАТИЧЕСКИХ БАЗИСОВ

С. Н. ХАРЛАП, Б. В. СИВКО

Белорусский государственный университет транспорта, г. Гомель

К современным системам, критичным к безопасности, предъявляются повышенные требования по надежности и безопасности функционирования, для выполнения которых необходимо улучшать показатели отказоустойчивости. Для обеспечения соответствующего качества длительно эксплуатируемых устройств необходимо проводить дополнительные мероприятия, которые позволяют создать системы, способные к обнаружению отказов, что необходимо для исключения их накопления.

После выявления отказов выполняются действия согласно применяемой стратегии безопасности, например переход в безопасное состояние или запуск процесса самовосстановления.

В настоящее время нет единого подхода, позволяющего выполнить обнаружение отказов для любых систем, и поэтому актуальным является разработка соответствующих эффективных методов и средств. В докладе рассматривается решение с помощью метода взаимной проверки аксиоматических базисов.

Метод основывается на аксиоматико-базисном подходе, в рамках которого выбираются два или более дивергентных аксиоматических базиса, и в дальнейшем реализуются процедуры их взаимной проверки. Другими словами, утверждения одного базиса проверяются на основе функциональности, опирающейся на другой базис. Это дает такое качество, что в случае отказа происходит нарушение одного из базисов, а другой базис остается в работоспособном состоянии и может проверить истинность первого базиса. Как следствие, метод предоставляет надежный и формально верифицируемый способ диагностики.

Во время разработки отказоустойчивой системы по рассматриваемому методу необходимо выполнять ряд мероприятий, в которые входят: выбор дивергентных базисов, доказательство их дивергентности, определение общих утверждений базисов для исключения отказов по общей причине, верификация общего базиса вне рассматриваемой теории и др. Как правило, данные решения зависят от рассматриваемой системы, и особенности их применения рассматриваются в докладе.

В настоящее время оценка эффективности метода проведена с помощью имитационного моделирования. В качестве инструмента моделирования применялся КИИБ (комплекс имитационных испытаний на безопасность), который позволяет проводить имитационные испытания на функциональную безопасность в соответствии с IEC 61508, EN 50126, ОСТ 32.146 микропроцессорных систем управления ответственными технологическими процессами. С помощью КИИБ вносились различные отказы, которые могли повлиять на функционирование, и в дальнейшем анализировалось поведение системы. Таким образом, на практике было отработано и подтверждено, что с помощью метода взаимной проверки аксиоматических базисов возможна разработка и верификация безопасных и отказоустойчивых систем, а также целенаправленное и формализованное повышение отказоустойчивости посредством усиления базиса.

Опыт разработки и верификации показал, что метод может быть применен с минимальными затратами к широкому классу систем без предъявления специфичных требований. Также метод позволяет формализованно доказать, что система обладает заданным качеством. Таким образом, с помощью метода взаимной проверки аксиоматических базисов можно выйти на новый уровень формализации и качества в разработке и верификации отказоустойчивых и безопасных систем.

В докладе рассматриваются основные положения метода, его особенности, опыт применения и результаты имитационных испытаний.

УДК 656.25

ПРОБЛЕМЫ ИСПОЛЬЗОВАНИЯ РЕЛЬСОВЫХ ЛИНИЙ ДЛЯ ПЕРЕДАЧИ СИГНАЛОВ ТЕЛЕМЕХАНИКИ

В. И. ШАМАНОВ

*Московский государственный университет путей сообщения (МГУПС (МИИТ)),
Российская Федерация*

Устойчивость работы автоматической локомотивной сигнализации (АЛС) и рельсовых цепей (РЦ) на электрифицированных участках железных дорог лимитируется, прежде всего, уровнем помех от тяговых токов. На железных дорогах России количество сбоев АЛС в расчете на один миллион пробега у электровозов в 40–70 раз больше, чем у тепловозов на участках с автономной тягой. При электротяге переменного тока сбоев больше в среднем в 1,7 раза по сравнению с участками, электрифицированными на постоянном токе. Подобная картина наблюдается и на магистральных железных дорогах Казахстана.

Сбои ухудшают безопасность движения поездов, повышают психофизиологическую нагрузку на локомотивные бригады, увеличивают расходы в хозяйстве автоматики и телемеханики, а также в хозяйстве пути на поиск и устранение причин сбоев.